

## Chapitre 2 : LES GÉNÉRALITÉS DU CALCUL DU PROBABILITÉS

Le modèle univers fini n'est pas suffisant.

Par exemple : jouer à pile ou face jusqu'à ce qu'il sorte pile pour la 1<sup>ère</sup> fois. Cette expérience aléatoire a une infinité d'éventualités :

$(P); (f, P); (f, f, P); (f, f, f, P); \dots; \underbrace{(f, \dots, f, P)}_{n-1 \text{ fois}}; \dots$   
 $(n \in \mathbb{N}^*)$ .

Ici  $\Omega$  est infini dénombrable. Mais  $\Omega$  peut être infini non dénombrable et l'ensemble des événements n'est plus  $\mathcal{P}(\Omega)$  tout entier.

L'ensemble des événements  $\mathcal{F}$  est une partie seulement de  $\mathcal{P}(\Omega)$  satisfaisant certaines conditions convenables où les opérations entre événements sont encore possibles.

Définition :  $\mathcal{F} \subset \mathcal{P}(\Omega)$  est une tribu d'événements si :

- 1)  $\Omega \in \mathcal{F}$
- 2)  $A \in \mathcal{F} \Rightarrow \bar{A} \in \mathcal{F}$
- 3) pour toute suite  $(A_n)_{n \in \mathbb{N}^*}$ ,  $A_n \in \mathcal{F} \Rightarrow \bigcup_{n \in \mathbb{N}^*} A_n \in \mathcal{F}$   
(stabilité de  $\mathcal{F}$  par réunions dénombrables d'événements)

Exercice : Si  $\mathcal{F}$  est une tribu sur  $\Omega$ , montrer

- 1) que  $\mathcal{F}$  est stable par intersections et réunions finies d'événements
- 2) que  $\mathcal{F}$  est stable par intersections dénombrables d'événements

Exemples : 1)  $\mathcal{P}(\Omega)$  est une tribu sur  $\Omega$

e)  $\{\emptyset, \Omega\}$  est une tribu (tribu triviale : c'est la plus petite tribu sur  $\Omega$ ).

3) Soit  $(A_i)_{i \in I}$  une partition finie ou dénombrable de  $\Omega$  et soit

$$\mathcal{F} = \left\{ A \in \mathcal{P}(\Omega) \mid \exists I' \subset I \text{ tq } A = \bigcup_{i \in I'} A_i \right\}$$

(avec la convention  $\bigcup_{i \in \emptyset} A_i = \emptyset$ ).  $\mathcal{F}$  est la tribu engendrée par la partition  $(A_i)_{i \in I}$ .

4) si  $\Omega = \mathbb{R}$  (ou  $\mathbb{R}^n$ ),  $\mathcal{F} = \mathcal{B}_{\mathbb{R}^n}$  la tribu de Borel (la plus petite tribu engendrée par les ouverts de  $\mathbb{R}^n$  : voir le cours d'intégration)

Définition : On appelle espace probabilisé tout triplet  $(\Omega, \mathcal{F}, \mathbb{P})$  où :

- 1)  $\Omega$  est un ensemble (univers des possibles)
- 2)  $\mathcal{F}$  une tribu sur  $\Omega$
- 3)  $\mathbb{P}$  une probabilité sur  $\mathcal{F}$  i.e. une application  $\mathbb{P} : \mathcal{F} \rightarrow [0, 1]$  telle que :

i)  $P(\Omega) = 1$

ii)  $\forall (A_n)_{n \in \mathbb{N}} \subset \mathcal{F}$ ,  $\Sigma$  à 2 incompatibles (i.e.  $\forall i \neq j, A_i \cap A_j = \emptyset$ ),

on a:

$$P\left(\bigcup_{m=0}^{+\infty} A_m\right) = \sum_{m=0}^{+\infty} P(A_m). \quad (\sigma\text{-additivité})$$

Pour tout  $A \in \mathcal{F}$ ,  $P(A)$  est la probabilité de  $A$ .

Exercice: Montrer que pour toute suite finie  $A_1, \dots, A_N$  d'événements  $\Sigma$  à 2 incompatibles, on a

$$P\left(\bigcup_{m=1}^N A_m\right) = \sum_{m=1}^N P(A_m) \quad (\text{additivité finie de } P).$$

Théorème (Propriété de continuité de P)

1) Si  $(A_m)_{m \geq 0}$  est une suite croissante d'événements ( $\forall m, A_m \subset A_{m+1}$ ) et si on note  $A = \bigcup_{m \geq 0} A_m$ , alors

$$P(A) = \lim_{m \rightarrow +\infty} P(A_m).$$

2) Si  $(B_m)_{m \geq 0}$  est une suite décroissante d'événements (i.e.  $\forall m, B_{m+1} \subset B_m$ ) et si  $B = \bigcap_{m \geq 0} B_m$ , alors

$$P(B) = \lim_{m \rightarrow +\infty} P(B_m)$$

dém<sup>m</sup>: 1)  $C_0 = A_0, C_1 = A_1 \setminus A_0, \dots, C_n = A_n \setminus A_{n-1}, \dots$  sont  $\Sigma$  à 2 incompatibles et  $\bigcup_{m=0}^{+\infty} C_m = A$ . On applique alors la  $\sigma$ -additivité de  $P$  en notant que  $P(A_m) = \sum_{i=0}^m P(C_i)$  est la somme partielle de la série de somme  $P(A)$

2) dém<sup>m</sup> par passage au complémentaire.

② Probabilité conditionnelle

$(\Omega, \mathcal{F}, P)$  espace probabilisé et soit  $B \in \mathcal{F}$  tel que  $P(B) > 0$ .

Définition: Pour tout  $A \in \mathcal{F}$ , le nombre

$$P_B(A) = P(A|B) = \frac{P(A \cap B)}{P(B)} \quad (*)$$

est appelé probabilité conditionnelle de A sachant B

Proposition:  $\forall B \in \mathcal{F}$  (fixé) tq.  $P(B) \neq 0$ , l'application

$P_B$  définie par (\*) est une probabilité sur  $\mathcal{F}$

(appelée probabilité conditionnelle sachant B)

dém<sup>m</sup>:

$$1) P_B(\Omega) = \frac{P(\Omega \cap B)}{P(B)} = \frac{P(B)}{P(B)} = 1$$

2)  $(A_m)_{m \in \mathbb{N}} \subset \mathcal{F}$   $\Sigma$  à 2 incompatibles  $\Rightarrow$

$$P_B\left(\bigcup_{m=0}^{+\infty} A_m\right) = \frac{P\left(\left(\bigcup_{m \in \mathbb{N}} A_m\right) \cap B\right)}{P(B)} = \frac{P\left(\bigcup_{m=0}^{+\infty} (A_m \cap B)\right)}{P(B)} \\ = \frac{\sum P(A_m \cap B)}{P(B)} = \sum_{m=0}^{+\infty} \frac{P(A_m \cap B)}{P(B)} = \sum_{m=0}^{+\infty} P_B(A_m) \quad \text{CQFD.}$$

Exemple basique et origine de la probabilité

Conditionnelle: Soit  $E$  ensemble de  $N$  objets

on tire au hasard un objet dans  $E$ :

Si  $A \subset E$  est un sous ensemble, la probabilité  $P(A)$  que l'objet tiré appartienne à  $A$  est:

$$P(A) = \frac{\text{Card} A}{N}$$

Mais si on apprend que l'objet tiré appartient à un sous-ensemble  $B \subset E$  (information), on doit reconsidérer la probabilité initiale et la remplacer par

$$\frac{\text{Card}(A \cap B)}{\text{Card} B} \quad (*)$$

$$= \frac{\text{Card}(A \cap B)/N}{\text{Card} B/N} = \frac{P(A \cap B)}{P(B)}$$

La probabilité  $(*)$  est  $P_B(A)$  (probabilité conditionnelle sachant  $B$ ).

Définition: Soit  $(A_i)_{i \in D}$  une suite finie ou dénombrable d'événements. On dit qu'ils forment un système complet si

- 1) les  $A_i$  sont deux à deux incompatibles
- 2)  $\bigcup_{i \in D} A_i = \Omega$
- 3)  $\forall i \in D, P(A_i) > 0$ .

Théorème (formule de la probabilité totale)

Soit  $(A_i)_{i \in D}$  un système complet d'événements.

Pour tout  $A \in \mathcal{F}$ , on a

$$P(A) = \sum_{i \in D} P(A|A_i)P(A_i)$$

5

$$\text{dém}^n: P(A) = P(A \cap \Omega) = P(A \cap (\bigcup_{i \in D} A_i)) =$$

$$P(\bigcup_{i \in D} (A \cap A_i)) = \sum_{i \in D} P(A \cap A_i)$$

$$= \sum_{i \in D} P(A|A_i)P(A_i) \quad \text{CQFD}$$

6

Corollaire (formule de Bayes) Soit  $(A_i)_{i \in D}$  un système complet d'événements et soit  $A \in \mathcal{F}$ . On a

$$P(A_i|A) = \frac{P(A|A_i)P(A_i)}{\sum_{j \in D} P(A|A_j)P(A_j)}$$

dém<sup>n</sup>:  $P(A_i|A) = \frac{P(A \cap A_i)}{P(A)} = \frac{P(A|A_i)P(A_i)}{\sum_{j \in D} P(A|A_j)P(A_j)}$  c.q.f.d.

Remarque: c'est la formule de probabilité des causes (si on appelle  $A_i$  les "causes", sachant que  $A$  s'est réalisé,  $P(A_i|A)$  est la probabilité que la cause  $A_i$  soit responsable de  $A$ ).

Exercice: 4 usines fabriquant des lampes. L'usine  $n^o i$  ( $1 \leq i \leq 4$ ) produit  $100p_i$  % de la production totale et il y a  $100d_i$  % <sup>de déchet</sup> dans sa production. Etant donné une lampe défectueuse dans la production totale, la probabilité qu'elle provienne de l'usine  $n^o i$  est égale à

$$\frac{d_i p_i}{d_1 p_1 + d_2 p_2 + d_3 p_3 + d_4 p_4}$$

### 3) Événements indépendants

Introduction: Soient  $A$  et  $B$  deux événements ( $P(A) > 0$  et  $P(B) > 0$ ). Si  $P(A|B) = P(A)$ ,  $B$  n'a pas d'influence sur  $A$  et dans ce cas  $P(A \cap B) = P(A)P(B)$   
on voit alors que symétriquement  $P(B|A) = P(B)$

Définition: Les événements  $A$  et  $B$  sont indépendants (relativement à la probabilité  $P$ ) si  
$$P(A \cap B) = P(A)P(B)$$

Plus généralement

Définition: 1) Des événements  $A_1, \dots, A_m$  sont mutuellement indépendants (relatif à  $P$ ) si

$$P\left(\bigcap_{i=1}^m A_i\right) = \prod_{i=1}^m P(A_i)$$

2) Des tribus  $\mathcal{F}_1, \dots, \mathcal{F}_m$  sont dites mutuellement indépendantes (relat. à  $P$ ) si

$\forall i=1, \dots, m, \forall A_i \in \mathcal{F}_i, A_1, A_2, \dots, A_m$  sont indépendants.

Attention: Des événements peuvent être indépendants relativement à une probabilité  $P$  mais ne plus l'être relativement à une autre probabilité  $P'$ .

### 4) Exemples typiques d'indépendance

Quand deux (ou plusieurs) expériences aléatoires n'ont rien à voir l'une avec l'autre, par exemple  $E_1 =$  lancer un dé

$E_2 =$  lancer une pièce

ou  $E_1 =$  lancer un dé

$E_2 =$  lancer le même dé une deuxième fois (dans les mêmes conditions)

alors, si  $A_1$  est un événement relatif à  $E_1$  et  $A_2$  " " " "  $E_2$ ,

on peut postuler l'indépendance de  $A_1$  et  $A_2$

On va modifier mathématiquement cette idée par la notion d'espace probabilisé produit:

Soient  $(\Omega_i, \mathcal{F}_i, P_i)$  ( $1 \leq i \leq m$ ) des espaces probabilisés. Considérons le produit cartésien:

$$\Omega = \Omega_1 \times \Omega_2 \times \dots \times \Omega_m$$

Définition: 1) on appelle parés mesurables, les sous-ensembles de  $\Omega$  de la forme  $A_1 \times A_2 \times \dots \times A_m$  où pour tout  $1 \leq i \leq m, A_i \in \mathcal{F}_i$ .

2) La tribu engendrée par les parés mesurables est appelée tribu produit des tribus  $\mathcal{F}_i$ ; on la note

$$\mathcal{F} = \mathcal{F}_1 \otimes \mathcal{F}_2 \otimes \dots \otimes \mathcal{F}_m$$

Théorème (probabilité produit): Il existe une unique mesure de probabilité  $P$  sur la tribu produit  $\mathcal{F}$  telle que pour tout gave mesurable  $A = A_1 \times A_2 \times \dots \times A_m$ , on ait:

$$P(A) = P_1(A_1) P_2(A_2) \dots P_m(A_m).$$

On note  $P = P_1 \otimes P_2 \otimes \dots \otimes P_m$  et l'appelle probabilité produit des probabilités  $P_i$ .

d'im<sup>m</sup>: c'est un résultat de théorie de la mesure (voir le cours d'intégration).

Définition: L'espace  $(\Omega, \mathcal{F}, P)$  où  $\Omega = \Omega_1 \times \dots \times \Omega_n$ ,  $\mathcal{F} = \bigotimes_{i=1}^n \mathcal{F}_i$  et  $P = \bigotimes_{i=1}^n P_i$ , s'appelle l'espace probabilisé produit des espaces  $(\Omega_i, \mathcal{F}_i, P_i)$ .

Remarque: Soit  $A_i \in \mathcal{F}_i$ . Identifions  $A_i$  à l'événement

$\tilde{A}_i = \Omega_1 \times \dots \times \Omega_{i-1} \times A_i \times \Omega_{i+1} \times \dots \times \Omega_n$  de la tribu produit  $\mathcal{F}$  (ceci pour  $i=1, \dots, m$ ).

Alors:

$$\tilde{A}_1 \cap \tilde{A}_2 \cap \dots \cap \tilde{A}_m = A_1 \times A_2 \times \dots \times A_m$$

Donc

$$\begin{aligned} P(\tilde{A}_1 \cap \tilde{A}_2 \cap \dots \cap \tilde{A}_m) &= P(A_1 \times \dots \times A_m) \\ &= P_1(A_1) \dots P_m(A_m) \\ &= P(\tilde{A}_1) \dots P(\tilde{A}_m) \end{aligned}$$

Ceci montre que les  $\tilde{A}_i$  ( $i=1, \dots, m$ ) sont indépendants relativement à la probabilité  $P$ .

Application:

Supposons que l'espace probabilisé  $(\Omega_i, \mathcal{F}_i, P_i)$  modélise une expérience aléatoire  $\mathcal{E}_i$  ( $i=1, \dots, m$ ) et supposons que les expériences  $\mathcal{E}_i$  n'ont aucun lien de causalité les unes avec les autres. L'expérience  $\mathcal{E}$  consistant en la succession

$\mathcal{E}_1, \mathcal{E}_2, \dots, \mathcal{E}_m$  des expériences  $\mathcal{E}_i$  est modélisée par définition par l'espace probabilisé produit

$(\Omega, \mathcal{F}, P)$  où

$$\Omega = \Omega_1 \times \Omega_2 \times \dots \times \Omega_m$$

$$\mathcal{F} = \mathcal{F}_1 \otimes \mathcal{F}_2 \otimes \dots \otimes \mathcal{F}_m$$

$$P = P_1 \otimes P_2 \otimes \dots \otimes P_m.$$

Comme on l'a vu plus haut si  $\tilde{A}_i$  ( $1 \leq i \leq m$ ) sont des événements tels que

$\tilde{A}_i$  ne dépend que de la  $i$ -ième expérience

alors les  $\tilde{A}_i$  ( $1 \leq i \leq m$ ) sont indépendants pour la probabilité  $P$ .

Exemple: les tirages avec remise.

Considérons l'expérience aléatoire tirer au hasard  $n$  fois avec remise un élément dans un ensemble  $E$ .

(par exemple tirer une carte  $m$  fois avec remise  
 dans l'ensemble  $E$  des 32 cartes d'un jeu).  
 Le résultat ~~de  $m$  tirages~~ <sup>de  $m$  tirages avec remise</sup> est un  $m$ -uplet

$$\omega = (x_1, x_2, \dots, x_m) \quad \text{où } x_i \in E \text{ est}$$

l'élément tiré au  $i$ -ième tirage. L'univers des possibles  
 est donc  $\Omega = E \times \dots \times E = E^m$ .

Les tirages sont au hasard donc la probabilité est  
 équilibrée sur  $\Omega$ :  $\forall \omega \in \Omega, \mathbb{P}(\{\omega\}) = \frac{1}{\text{card } \Omega}$   
 $= \frac{1}{|E|^m}$  ( $|E| = \text{card } E$ )

Or cette probabilité est justement  $U \otimes \dots \otimes U$   
 ( $m$  fois) où  $U$  est la probabilité équilibrée sur  $E$ .

Conclusion: l'expérience tirer au hasard  $m$  fois  
 un élément avec remise dans  $E$  est modélisée  
 par l'espace probabilisé produit

$$\Omega = E^m, \quad \mathbb{P} = U \otimes \dots \otimes U$$

(ici la tribu est  $\mathcal{P}(\Omega)$  toutes les parties de  $\Omega$ ).

Exemple fondamental: Une urne contient

$N$  boules dont  $N_B$  blanches et  $N_R$  rouges

( $N = N_B + N_R$ ). On fait  $m (\geq 1)$  tirages avec remise.

Montrer que la probabilité de tirer  
 $k$  boules rouges ( $0 \leq k \leq m$ ) est égale à:

$$\binom{m}{k} \left(\frac{N_R}{N}\right)^k \left(1 - \frac{N_R}{N}\right)^{m-k}$$

On modélisera correctement l'expérience aléatoire

Solution: Posons  $p = \frac{N_R}{N}$  (donc  $1-p = \frac{N_B}{N}$ ).

A chaque tirage il y a 2 éventualités:

$R$  = "boule rouge"

$B$  = "boule blanche"

et  $P(R) = p$  et  $P(B) = 1-p$  ce qui définit  
 une distribution de probabilité sur l'ensemble  
 à deux éléments

$$\Omega = \{R, B\}$$

Faire  $m$  tirages avec remise revient à considérer  
 l'espace produit

$$\Omega^m = \{(x_1, \dots, x_m) \mid x_i \in \Omega\}$$

des  $m$ -uplets de lettre  $R$  ou  $B$ , qu'on munit  
 de la probabilité produit

$$\mathbb{P} = \mathbb{P} \otimes \mathbb{P} \otimes \dots \otimes \mathbb{P} = \mathbb{P}^{\otimes m} \text{ (notation)}$$

l'événement

$A_k$  = "tirer  $k$  boules rouges"

$$= \left\{ \omega = (x_1, \dots, x_m) \mid \text{card}\{i; x_i = R\} = k \right\}$$

$$\mathbb{P}(A_k) = \sum_{\omega \in A_k} \mathbb{P}(\{\omega\})$$

Mais pour chaque  $\omega \in A_k$ , on a  $\prod$  de la proba produit  

$$P(\{\omega\}) = P(\{x_1\})P(\{x_2\}) \dots P(\{x_n\})$$

où dans ce produit il y a  $k$  termes qui valent  $p$   
 (et donc  $m-k$  qui valent  $1-p$ ). Donc

$$P(\{\omega\}) = p^k (1-p)^{m-k} \quad \forall \omega \in A_k$$

D'où

$$P(A_k) = (\text{card } A_k) p^k (1-p)^{m-k}$$

Mais  $\text{card } A_k =$  nombre de façons de placer  $k$  boules  
 rouges à  $m$  places possibles =

nombre de parties à  $k$  éléments d'un ensemble à  
 $m$  éléments =

$$= C_m^k$$

Donc 
$$P(A_k) = C_m^k p^k (1-p)^{m-k} \quad (*)$$

Remarque: Les événements  $A_k$  ( $0 \leq k \leq m$ )  
 forment un système complet. Le résultat trouvé  
 (\*) est bien en accord avec ce fait car

$$\sum_{k=0}^m C_m^k (p)^k (1-p)^{m-k} = (p + 1-p)^m = 1.$$

⑤ Produit infini d'espaces probabilisés

Il est difficile de généraliser la notion d'espace  
 probabilisé produit à une infinité d'énombrable

$(\Omega_i, \mathcal{F}_i, P_i) \in \mathcal{N}$  d'espaces probabilisés. On  
 va étudier seulement un cas particulier :

Soit  $(E, \mathcal{P}(E), P)$  un espace modélisant une  
 expérience aléatoire à un nombre fini d'éventu-  
 alités (card  $E < +\infty$ ). On répète cette expérience  
une infinité de fois (dans les mêmes conditions)

par exemple on joue à pile ou face une infinité  
 de fois. Mathématiquement cette expérience à un  
 sens :

$$\text{Soit } \Omega = E \times E \times \dots \times E \times \dots = \prod_{i=1}^{+\infty} E$$

le produit cartésien d'une infinité d'énombrable  
 de copies de l'ensemble  $E$ .

On appelle cylindres, les sous-ensembles de  $\Omega$   
 de la forme

$$C = \prod_{i=1}^{+\infty} A_i$$

tel que  $A_i \subset E$  et  $A_i = E$  pour tout  $i$  assez  
 grand.

On appelle tribu produit la tribu sur  $\Omega$   
 engendré par les cylindres. Notons la  $\mathcal{F}$   
 (on ne se préoccupera pas de savoir quelle est  
 la structure exacte de  $\mathcal{F}$  pour l'instant)

Théorème: Il existe une unique probabilité  
 $P$  sur la tribu produit  $\mathcal{F}$  telle que pour tout

15

Cylindre  $C = A_1 \times \dots \times A_{k_c} \times \prod_{i \geq k_c+1} E_i$ , on ait

$$P(C) = \prod_{i=1}^{k_c} P(A_i)$$

Notation: résultat admis.

Remarque: Comme dans le cas d'un produit fini d'espaces probabilisés, on voit que des événements relatifs à des coordonnées différentes, sont des événements indépendants (pour la probabilité  $P$ ).

Définition: L'expérience aléatoire consistant en une infinité de répétitions indépendantes de l'expérience  $(E, P(E), P)$  est par définition modélisée par l'espace produit infini  $(\Omega, \mathcal{F}, P)$  défini ci-dessus.

Exemples et Exercices:

1) Temps d'attente du 1<sup>er</sup> succès: On répète une expérience à deux issues  $S$  (succès) ou  $E$  (échec) jusqu'au 1<sup>er</sup> succès. Sachant qu'à chaque coup, on a  $P(S) = p$  et  $P(E) = 1-p$  ( $0 \leq p \leq 1$  fixe), et que les répétitions sont indépendantes, calculer la probabilité d'obtenir le 1<sup>er</sup> succès à la  $k$ <sup>ème</sup> tentative ( $k \geq 1$ ).

Solution: on cherche la probabilité de l'événement

$$A_k = E_1 \cap E_2 \cap \dots \cap E_{k-1} \cap S_k$$

16

où  $E_i =$  "échec au  $i$ <sup>ème</sup> coup" ( $i=1, \dots, k-1$ )

et  $S_k =$  "succès au  $k$ <sup>ème</sup> coup"

Comme les événements  $E_i$  et  $S_k$  sont indépendants, on a

$$P(A_k) = (1-p)^{k-1} p$$

Exercice (suite): quelle est la probabilité que succès ne sorte jamais?

Soit  $A =$  "succès arrive à un moment ou un autre"  
On cherche  $P(\bar{A})$ . Mais on a

$$P(A) = \sum_{k=1}^{+\infty} P(A_k) = \sum_{k=1}^{+\infty} p(1-p)^{k-1} = p \frac{1}{1-(1-p)} = 1$$

Donc  $P(\bar{A}) = 1 - P(A) = 0$

Exercice: on procède à une suite illimitée de tirages avec remise dans l'ensemble  $\{0, 1, 2, \dots, 9\}$

Si à un certain moment on a tiré le 4, calculer la probabilité que le prochain nombre tiré différent de 4, soit le 7.

Solution: on modélise l'expérience par un espace probabilisé produit infini de  $(E, P(E), P)$  où  $E = \{0, 1, 2, \dots, 9\}$  et  $P$  la probabilité uniforme (ou équi-distribuée) sur  $E$ .



Soit  $A$  l'événement considéré. Examinons  
les différents cas possibles aboutissant à  $A$ ,  
on peut avoir

$$A_1 = (7)$$

$$A_2 = (47)$$

$$\vdots$$
$$A_m = (\underbrace{4, 4, \dots, 4}_{m-1}, 7) \quad (\text{le } 7 \text{ arrive après } m-1 \text{ } 4)$$

etc...

$$\text{Alors } A = \bigcup_{m=1}^{+\infty} A_m \quad (\text{réunion d'événements } 2 \text{ à } 2 \\ \text{incompatibles})$$

$$\text{Puis } \forall m, P(A_m) = \frac{1}{10^m}$$

$$\text{D'où } P(A) = \sum_{m=1}^{+\infty} \frac{1}{10^m} = \frac{1}{5}$$